

<b>Име на предметот</b>	<b>Однесувачка роботика</b>		
<b>Наставник</b>	Доц. Д-р Невена Ацковска		
<b>Статус</b>	Изборен	<b>Кредити</b>	7
<b>Семестар</b>		<b>Неделен фонд</b>	2+0+0
<b>Условеност</b>	Основи на роботика		
<b>Начин на реализација</b>	Предавања, вежби, семинарски, тестови		
<b>Цели</b>	Да се генерира однесување кај вештачките интелигентни системи. Да се проучат начини за моделирање на однесувањата на роботите во околината.		
<b>Содржини</b>	Интелигентна роботика, Невронаучна основа за роботика, Физиолошка основа за роботика, Психологија, емоции и однесување кај интелнигентни системи, Роботско однесување, Произведување на однесување, Модуларна перцепција, Акција и перцепција		
<b>Основна литература</b>	Behavior based Robotics - Ronald C Arkin Introduction to AI Robotics - Robin Murphy Jones, Joseph L. (2004) "Robot Programming: A practical guide to Behavior-Based Robotics", Valentino Braitenberg, " <i>Vehicles - Experiments in Synthetic Psychology</i> "		