

Име на предметот	Роботска перцепција		
Наставник	Доц. Д-р Невена Ацковска		
Статус	Задолжителен	Кредити	7
Семестар	Реден број на семестарот или зимски/летен	Неделен фонд	2+1+1
Условеност	Процесирање информации во биолошки системи, Основи на роботика		
Начин на реализација	Предавања, вежби, семинарски, тестови		
Цели	Да се проучат начините на кои роботот ја перципира околината. Да се изучи како се перципираат визуелни сигнали, аудио сигнали, тактилните влезови и како можат да се припремат за понатамошна обработка		
Содржини	Основи на роботска перцепција. Роботска визија: Роботска визија, Формирање слика, Препроцесирање слика, Процесирање слика, Анализа на слика, Препознавање објекти, Интерпретација на слика. Роботски говор: Репрезентација на говор, Препознавање, Генерирање на роботски говор. Тактилни сензори.		
Основна литература	Machine Learning and Robot Perception (Studies in Computational Intelligence) од Bruno Apolloni Computer Vision од Dana H. Ballard Digital Video Processing (Prentice Hall Signal Processing Series) од A. Murat Tekalp		